# Klausur zu Grundlagen der Computermathematik Lösungen

<u>Aufgabe 1</u> Geben Sie (ohne Beweis) an, welche der folgenden Aussagen richtig und welche falsch sind.

- a) Die Folge  $A^nx/\|A^nx\|$  konvergiert, wenn die Eigenwerte von A einfach und positiv sind.
- b) Eine Householder-Transformation ist zu sich selbst invers.
- c) Das Jacobi-Verfahren konvergiert für alle Matrizen A mit ||A|| < 1.
- d) Die Lösungsmenge eines linearen Programms ist ein affiner Raum.
- e) Lösen x und  $\tilde{x}$  ein Ausgleichsproblem, so auch  $(x + \tilde{x})/2$ .

### Lösung

- a) Richtig:  $0 < \lambda_k \neq \lambda_\ell \implies \exists$  größter Eigenwert.
- b) Richtig: Eine zweifache Spiegelung lässt jeden Vektor invariant.
- c) Falsch: Ist beispielsweise ein Diagonalelement null, so ist das Jacobi-Verfahren nicht durchführbar.
- d) Falsch: Die Lösungsmenge kann aus einem (beschränkten) Geradensegment bestehen.
- e) Richtig: Die Normalengleichungen sind auch für  $(x + \tilde{x})/2$  erfüllt.

# Aufgabe 2

Bestimmen Sie die Singulärwertzerlegung der Matrix

$$A = \left(\begin{array}{cc} 0 & 1\\ 2 & 2\\ 1 & 0 \end{array}\right)$$

in faktorisierter Form,  $A = \sum_{k=1}^{\operatorname{Rang} A} u_k \sigma_k v_k^{\operatorname{t}}$ , sowie deren Pseudoinverse.

# Lösung

Die Eigenwerte von

$$A^{t}A = \left(\begin{array}{cc} 5 & 4\\ 4 & 5 \end{array}\right)$$

sind  $9 = s_1^2$  und  $1 = s_2^2$  und

$$(v_1, v_2) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

ist eine Matrix aus Eigenvektoren.

Aus  $A = USV^t$  erhält man

$$A(v_1, v_2) = US \Leftrightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 4 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = (3u_1, u_2).$$

Die relevanten Spalten von U sind also

$$u_1 = \frac{\sqrt{2}}{6} \begin{pmatrix} 1\\4\\1 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} -1\\0\\1 \end{pmatrix}.$$

Damit erhält man

$$A = 3u_1v_1^t + u_2v_2^t, \quad A^+ = v_1u_1^t/3 + v_2u_2^t$$

als Singulärwertzerlegung bzw. Pseudoinverse.

<u>Aufgabe 3</u> Schreiben Sie ein Matlab-Programm function [x,c,d] = solve(a,b), das das diagonal dominante tridiagonale lineare Gleichungssystem

$$x_{k-1} + a_k x_k + x_{k+1} = b_k, \quad k = 1, \dots, n \quad (x_0 = 0 = x_{n+1})$$

zunächst durch Gauß-Elimination auf obere Dreiecksform bringt,

$$d_k x_k + x_{k+1} = c_k \,,$$

und dann durch Rückwärtseinsetzen die Lösung  $(x_1, \ldots, x_n)^t$  bestimmt.

# Lösung

```
function [x,c,d] = solve(a,b)

n = length(b);
for k = 2:n
    a(k) = a(k)-1/a(k-1); b(k) = b(k)-b(k-1)/a(k-1);
end
d = a; c = b;
x(n) = c(n)/d(n);
for k = n-1:-1:1
    x(k) = (c(k)-x(k+1))/d(k);
end
```

Aufgabe 4 Führen Sie für das lineare Gleichungssystem

$$\left(\begin{array}{cc} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{c} x_1 \\ x_2 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} 2 \\ 2 \end{array}\right)$$

jeweils einen Schritt  $(u_1, u_2)^t \to v$  der Jacobi- und der Gauß-Seidel-Iteration durch. Lesen Sie aus den Ausdrücken für  $v_k$  die Iterationsmatrizen ab, und untersuchen Sie, ob die Verfahren für das betrachtete Beispiel konvergieren.

#### Lösung

Der Iterationsschritt für das Jacobi-Verfahren hat die Form

$$v_1 = (2 - u_2)/2, \quad v_2 = 2 - u_1.$$

Die Iterationsmatrix

$$\left(\begin{array}{cc} 0 & -1/2 \\ -1 & 0 \end{array}\right)$$

hat die Eigenwerte  $\pm 1/\sqrt{2}$ ; folglich konvergiert das Verfahren.

Für das Gauß-Seidel-Verfahren ist

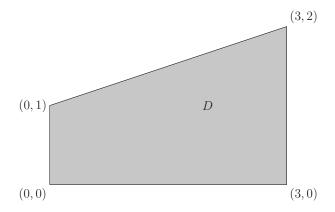
$$v_1 = (2 - u_2)/2$$
,  $v_2 = 2 - v_1 = 2 - (2 - u_2)/2 = 1 + u_2/2$ .

Die Iterationsmatrix

$$\left(\begin{array}{cc} 0 & -1/2 \\ 0 & 1/2 \end{array}\right)$$

hat die Eigenwerte 0, 1/2; folglich konvergiert das Verfahren.

Aufgabe 5 Beschreiben Sie die abgebildete Menge D durch Ungleichungen.



Bringen Sie das Lineare Programm  $\min_{(x_1,x_2)^t \in D} 2x_1 - x_2$  auf Standardform und bestimmen Sie die zulässigen Basislösungen sowie den minimalen Zielfunktionswert.

### Lösung

Die Menge D wird durch die Ungleichungen

$$x_1 \ge 0, x_2 \ge 0, x_1 \le 3, x_2 \le 1 + x_1/3 \Leftrightarrow -x_1 + 3x_2 \le 3$$

beschrieben.

Durch Einführen von Schlupfvariablen erhält man die Standardform

$$\left(\begin{array}{c|cccc} A & b \\ \hline c^{t} & \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cccccc} 1 & 0 & 1 & 0 & 3 \\ -1 & 3 & 0 & 1 & 3 \\ \hline 2 & -1 & 0 & 0 & \end{array}\right)$$

Die zulässigen Basislösungen sind

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Durch Vergleich der Zielfunktionswerte erkennt man, dass die dritte Basislösung mit Wert -1 optimal ist.

<u>Aufgabe 6</u> Annullieren Sie durch eine Householder-Transformation das erste Element der zweiten Zeile der Matrix

$$(A|b) = \left(\begin{array}{cc|c} 3 & 5 & -4 & 0 \\ 4 & 0 & 3 & 5 \end{array}\right) .$$

Bestimmen Sie die allgemeine Lösung des linearen Gleichungssystems Ax = b.

# Lösung

Die Parameter der Householder-Transformation, bestimmt durch die erste Spalte c von A, sind

$$d = \begin{pmatrix} 8 \\ 4 \end{pmatrix}$$
,  $r = ||c|| d_1 = 5 \cdot 8 = 40$ .

Durch Anwendung der Transformation  $E-dd^t/r$  auf (A|b) erhält man die verallgemeinerte obere Dreiecksform

$$(R|\tilde{b}) = \begin{pmatrix} -5 & -3 & 0 & -4 \\ 0 & -4 & 5 & 3 \end{pmatrix}.$$

Die transformierte Matrix lässt sich auch ohne Rechnung bestimmen, indem man ausnutzt, dass

$$c \to -\|c\|_2 e$$
,  $\|c\|_2 e \to -c$   $(e = (1,0)^t)$ ,

und das Orthogonalität bei einer Householder-Transformation erhalten bleibt, nicht jedoch die Orientierung einer orthogonalen Basis.

Zur Bestimmung der allgemeinen Lösung von  $Ax = b \Leftrightarrow Rx = \tilde{b}$  kann man  $x_3 = t$  als freien Parameter wählen und erhält durch Rückwärtseinsetzen

$$x_2 = (3 - 5t)/(-4) = -\frac{3}{4} + \frac{5}{4}t$$

sowie

$$x_1 = (-4 + 3x_2)/(-5) = \frac{5}{4} - \frac{3}{4}t$$
.